

ER70-1900,
手腕可搬运质量70 kg, 可达半径1901 mm。

得益于高刚性的结构,配合高速智能码垛工艺包,效率提升20%,帮助客户多快好省的完成工作;

集成了多个行业专用工艺包,配合软PLC和各种总线接口,帮助客户轻松面对各种工艺挑战;

高性能碰撞检测功能帮助提高安全系数。

可应用于打磨、抛光、搬运、码垛等各种场景。

适用于汽车零部件、光伏、食品饮料、
建材、仓储物流等行业。



公司热线:400-052-8877
 公司地址:中国(安徽)自由贸易试验区芜湖片区万春东路96号
 WWW.EFORT.COM.CN

型号		ER70-1900
机构		多关节型机器人
控制轴数		6轴
手腕可搬运质量		70 kg
重复定位精度		±0.06 mm
本体质量		545 kg
可达半径		1901 mm
本体防护等级		IP54/IP67(手腕)
控制柜防护等级		IP54
驱动方式		AC伺服驱动
安装方式		地面
安装条件	环境温度	0~45℃
	环境湿度	RH≤80%(无结露)
	振动加速度	4.9 m/s ² (0.5 G以下)

手腕允许 负载转矩	J4	182 N·m
	J5	182 N·m
	J6	120 N·m
手腕允许 负载转动惯量	J4	12.68 kg·m ²
	J5	12.68 kg·m ²
	J6	10 kg·m ²
最大单轴速度	J1	210°/sec
	J2	160°/sec
	J3	190°/sec
	J4	310°/sec
	J5	270°/sec
	J6	400°/sec
各轴运动范围	J1	±180°
	J2	+70°/-130°
	J3	+175°/-80°
	J4	±360°
	J5	±115°
	J6	±450°

Technical drawing of a lifting ring (吊钩环) showing front, side, and detail views with dimensions and labels.

Front View Dimensions:

- Overall width: 470 ± 0.1
- Inner width: 420 ± 0.1
- Overall height: 480 ± 0.1
- Inner height: 420 ± 0.1
- Distance from top edge to center of hole: 210 ± 0.03
- Distance from bottom edge to center of hole: 210 ± 0.03
- Distance from left edge to center of hole: 245 ± 0.03
- Distance from right edge to center of hole: 245 ± 0.03
- Distance from left edge to center of hole: 300
- Distance from right edge to center of hole: 350

Labels and Features:

- 4- $\Phi 22$ 通 (Through)
- Throughout
- 2- $\Phi 20$ 通 (Through)
- Throughout
- 4-M20 通 (Through)
- Throughout
- 吊钩螺纹孔 (Lifting threaded hole)

Side View:

- Overall height: 35

[illegible]

*最终解释权归埃夫特智能机器人股份有限公司所有,如有更新,恕不另行通知。

相关信息发布时间 2025/04